|  |
| --- |
| ***Formando*** |
| Carlos Manuel da Silva Vale |
| ***Designação do Projeto*** |
| Carro comandado por Smartphone |
| ***Enquadramento*** |
| Este tipo de projeto enquadra-se nos conteúdos de programação do Curso Profissional Técnico de Gestão e Programação de Sistemas Informáticos, no qual eu leciono programação a duas turmas. Permite a integração entre programação e hardware, tendo os alunos a oportunidade de construir projetos mais reais, tornando assim o ensino mais dinâmico e envolvente. |
| ***Objetivos*** |
| O principal objetivo deste projeto é aplicar conhecimentos adquiridos na ação de formação para desenvolver um sistema automatizado de navegação. O carro utilizará sensores de infravermelhos (IR) para detetar obstáculos e, com base nas informações recolhidas, tomará decisões para evitar colisões, alterando a sua trajetória. |
| ***Recursos Necessários*** |
| * 1 - Arduino Uno * 2 - Motores DC com driver L298N * 2 - Sensores Infravermelhos (IR) * 1 - Módulo de Alimentação * Estrutura do carro (chassi, rodas, suportes, etc.) |